PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-010107

(43)Date of publication of application: 16.01.2001

(51)Int.CI.

B41J 2/44 G02B 26/10

(21)Application number: 11-179811

(71)Applicant: ASAHI OPTICAL CO LTD

(22)Date of filing:

25.06.1999

(72)Inventor: HAMA YOSHIHIRO

SUZUKI YASUSHI

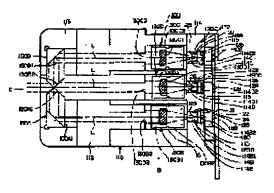
MIKAJIRI SUSUMU

(54) MULTI-BEAM LIGHT SOURCE SCANNING DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a multi-beam light source scanning device that can prevent dislocation of a light beam in the scanning direction due to temperature differences among semiconductor lasers

SOLUTION: A semiconductor laser holding section 170 is made up of a vertical wall 114, and housing hole portions 114B to 114D provided in the vertical wall 114. Semiconductor lasers 120A to 120D are inserted into the housing hole portions 114B to 114D with upper portions 125 forward, and fixed with housings 124 abutted against stepped portions 115 by a mounting plate 160 and a substrate portion 121, namely with the housings 124 and the stepped portions 115 closely contacted. The semiconductor laser holding section 170 holds the cases 122 in a manner that makes the cases 122 of the semiconductor lasers 120B to 120D mutually conduct heat through the semiconductor laser holding section 170.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

07.03.2002

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-10107 (P2001-10107A)

(43)公開日 平成13年1月16日(2001.1.16)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

B41J 2/44 G02B 26/10 B 4 1 J 3/00 G 0 2 B 26/10

D 2C362

B 2H045

審査請求 未請求 請求項の数10 OL (全 10 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平11-179811

平成11年6月25日(1999.6,25)

(71)出願人 000000527

旭光学工業株式会社

他几于工来你从去往

東京都板橋区前野町2丁目36番9号

(72)発明者 浜 善博

東京都板橋区前野町2丁目36番9号 旭光

学工業株式会社内

(72)発明者 鈴木 康史

東京都板橋区前野町2丁目36番9号 旭光

学工業株式会社内

(74)代理人 100089875

弁理士 野田 茂

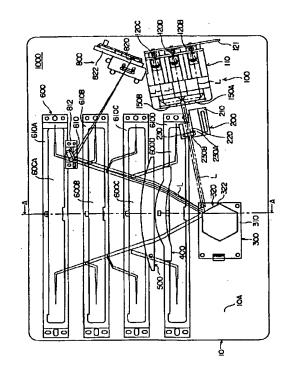
最終頁に続く

(54)【発明の名称】 マルチビーム光源走査装置

(57)【要約】

【課題】 各半導体レーザの温度差に起因する光ビーム の走査方向の位置ずれを防止することができるマルチビーム光源走査装置を提供する。

【解決手段】 半導体レーザ保持部170は、縦壁114と、この縦壁114に設けられた収容孔部114A乃至114Dとによって構成される。各半導体レーザ120A乃至120Dは、上部125を前方にして各収容孔部114A乃至114Dに挿入され、取付板160と基板部121によってハウジング124が段部115に当て付けられた状態で、すなわちハウジング124と段部115が密接した状態で固定されるようになっている。半導体レーザ保持部170は、各半導体レーザ保持部170を介して相互に熱伝導される状態で各ケース122を保持している。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ハウジングと、前記ハウジング内に配設され光ビームを出射する複数の半導体レーザと、前記ハウジング内に配設され前記各半導体レーザから導かれた前記各光ビームをそれぞれ複数の被照射対象物に向けて走査する走査機構とを備え、前記各半導体レーザはそれぞれ発光体とこれら発光体を個別に収容する複数のケースとを備えるマルチビーム光源走査装置において、

前記複数のケースをハウジング上で保持する半導体レー ザ保持部が設けられ、

前記半導体レーザ保持部は、前記複数の半導体レーザの ケースが半導体レーザ保持部を介して相互に熱伝導され る状態で各ケースを保持している、

ことを特徴とするマルチビーム光源走査装置。

【請求項2】 前記半導体レーザ保持部は、熱伝導率の 良好な素材から形成された単一の部材で構成されている ことを特徴とする請求項1記載のマルチビーム光源走査 装置

【請求項3】 前記各半導体レーザは、同一温度ではそれぞれが出力する光ビームの波長が同一となるように構成されていることを特徴とする請求項1または2記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項4】・前記走査機構は、前記各半導体レーザから導かれた前記各光ビームを反射するポリゴンミラーと、前記ポリゴンミラーによって反射された前記各光ビームをそれぞれ複数の被照射対象物に収束させる光学系とを備えていることを特徴とする請求項1、2または3記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項5】 前記光学系による前記各光ビームの収束 は少なくとも前記主走査方向に対して行なわれるように 30 構成されていることを特徴とする請求項4記載のマルチ ビーム光源走査装置。

【請求項6】 前記光学系は第1、第2、第3 f θ レンズを有し、前記第1、第2、第3 f θ レンズはこの順番で前記各光ビームが通過するように構成され、前記第2 f θ レンズは前記各光ビームの全てが通過され、かつ、各光ビームの主走査方向の収束のみを行うように構成されていることを特徴とする請求項4記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項7】 前記第1 f 0 レンズは、主に前記各光ビームの前記主走査方向と直交する副走査方向の収束を行うように構成されていることを特徴とする請求項6記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項9】 前記複数の半導体レーザは、イエロー、

マゼンタ、シアン、ブラックの4色に対応して設けられていることを特徴とする請求項1乃至8に何れか1項記載のマルチビーム光源走査装置。

【請求項10】 前記複数の被照射対象物はイエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの4色に対応して設けられた感光ドラムであり、前記各光ビームが前記走査機構によって走査される方向は各感光ドラムの長さ方向であることを特徴とする請求項1乃至9に何れか1項記載のマルチビーム光源走査装置。

10 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は複数の光源から出射 される光ビームを感光ドラムなどの被走査物に対して走 査するマルチビーム光源走査装置に関する。

[0002]

【従来の技術】モノクロのレーザプリンタなどに適用される光走査装置は、画素信号により発光される半導体レーザを備え、この半導体レーザから出力されるレーザビーム(以下光ビームという)はコリメートレンズにより平行光に変換された後、ボリゴンミラーにより水平方向に走査偏向され、この光ビームを f 0 レンズで屈折、集光させて感光ドラムの表面に入射し、感光ドラム表面を画素信号の強度に応じて露光する。そして、この露光像をトナーで現像した後、このトナー像を記録紙に転写し定着処理を施すことにより、画像情報を記録紙に印画定着するようになっている。

【0003】また、イエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの各色に対応したトナー像を記録紙に転写することでカラー画像を印画するカラープリンタやカラー複写機などに適用される光走査装置として、各色毎に独立した光源を用いたマルチビーム光源走査装置がある。このマルチビーム光源走査装置は、イエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの各色毎に独立した光源と各色毎に独立したパックの各色毎に独立した光源と各色毎に独立したがである。このでれぞれの色に対応した光ビームを照射して露光するように構成されており、各色毎に露光、現像、転写の各プロセスが行なわれ、最後に定着装置により4色同時に定着して、カラー画像が記録紙に印画定着されるようになっている。また、各半導体レーザは、出射する光ビームの波長が同一となっている。各半導体レーザはそれぞれ独立した保持部材によって保持されている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】上述した各半導体レーザがそれぞれ独立した保持部材によって保持されているマルチビーム光源走査装置では次のような問題が生じる。半導体レーザは、駆動されることで光ビームを出射する発光体と、この発光体を収容するケースを備えている。発光体は駆動されて光ビームを出射すると同時に発熱するが、発光体はそれ自身の温度が上昇すると出射する光

ビームの波長が小さくなる特性を有している。したがっ て、複数の半導体レーザが異なるタイミングで異なる時 間駆動されると、各半導体レーザの発光体は互いに温度 差が生じるため、各半導体レーザから出射される光ビー ムの波長は互いに異なってくる。一方、これら各ビーム を入射する f 0 レンズは、同一波長の光ビームに対して は同一の光学的特性を有しているが、波長が変化すれ ば、その光学的特性が変化する。したがって、波長が異 なる光ビームが $f \theta \nu \nu$ ズに入射されると、 $f \theta \nu \nu \chi$ から出射される感光ドラムを走査する光ビームの間で走 10 査方向の位置ずれが生じることによって記録紙に印画さ れる画像に色ずれが発生する。本発明は前記事情に鑑み 案出されたものであって、本発明の目的は、各半導体レ ーザの温度差に起因する光ビームの走査方向の位置ずれ を防止することができるマルチビーム光源走査装置を提 供することにある。

[0005]

【課題を解決するための手段】本発明は、ハウジング と、前記ハウジング内に配設され光ビームを出射する複 数の半導体レーザと、前記ハウジング内に配設され前記 20 各半導体レーザから導かれた前記各光ビームをそれぞれ 複数の被照射対象物に向けて走査する走査機構とを備 え、前記各半導体レーザはそれぞれ発光体とこれら発光 体を個別に収容する複数のケースとを備えるマルチビー ム光源走査装置において、前記複数のケースをハウジン グ上で保持する半導体レーザ保持部が設けられ、前記半 導体レーザ保持部は、前記複数の半導体レーザのケース が半導体レーザ保持部を介して相互に熱伝導される状態 で各ケースを保持していることを特徴とする。そのた め、各半導体レーザの発光部から発生し各ケースに伝導 された熱は半導体レーザ保持部を介して相互に伝導され るため、半導体レーザ保持部によって保持されている各 半導体レーザの発光体はほぼ同一の温度に保持される。 これにより、各半導体レーザの温度差が防止され各半導 体レーザから出射される各光ビームは互いの波長が同一 となるため、走査機構によって走査される各光ビームの 間で互いの波長が異なることに起因する主走査方向の位 置ずれの防止が可能となる。

[0006]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態につい て図面を参照して説明する。なお、本実施の形態では、 マルチビーム光源走査装置がカラープリンタに適用され た場合について説明する。図1は本発明の実施の形態の マルチビーム光源走査装置の構成を示す平面図、図2は 図1をAA線断面から見た状態を示す説明図、図3は光 源部の構成を示す平面図、図4は図3を矢印B方向から 見た状態を示す説明図、図5は図3を矢印C方向から見 た状態を示す説明図である。

【0007】マルチビーム光源走査装置1000は、筐 体1の底壁10と、この底壁10の上面10Aに配設さ50る。また、半導体レーザ120A乃至120Dは、同一

れた各部、すなわち光源部100、シリンダレンズ部2 010、ポリゴンミラー部300、第1f0レンズ40 0、第2 f θ レンズ 5 0 0、第3 f θ レンズ 6 0 0、ミ ラ一部700、水平同期用検知部800などから構成さ れている。第1 f 0 レンズ400、第2 f 0 レンズ50 0、第3 [0 レンズ6 0 0、ミラー部 7 0 0 は、特許請 求の範囲の光学系に相当している。

【0008】図2に示されているように、底壁10は、 水平方向に延在し、その下方には底壁10の下面10B と間隔をおいて、4個の感光ドラム20A、20B、2 0C、20D (特許請求の範囲の被照射対象物に相当) が互いに間隔をおいて軸線が平行をなした状態で回転可 能に設けられている。各感光ドラム20A、20B、2 0 C、20 Dは、カラー画像を形成するために必要な互 いに異なる色(イエロー、マゼンタ、シアン、ブラッ ク) に対応して設けられており、これらイエロー、マゼ ンタ、シアン、ブラックのトナーを記録紙に転写するよ うに構成されている。

【0009】マルチビーム光源走査装置1000の概略 動作は以下の通りである。すなわち、光源部100から シリンダレンズ200を通過した4本の光ビームしは、 ポリゴンミラー部300によって主走査方向に走査され る。走査された各光ビームしは、第1 f 0 レンズ40 Ο、第2 f θ レンズ5 Ο Ο、ミラー部7 Ο Ο、第3 f θ レンズ600を介して各感光ドラム20A、20B、2 0 C、20 D上に収束されて主走査方向に走査されるよ うに構成されている。ポリゴンミラー部300によって 走査された各光ビームしは、水平同期用検知部800に 導かれ、この水平同期用検知部800の検知動作に基い て主走査方向の書き込みタイミングの同期が取られる。 なお、各光ビームしの主走査方向は、各感光ドラム20 A、20B、20C、20Dの長さ方向に沿っており、 この主走査方向と直交する走査方向が副走査方向とな る。

【0010】次に各部の構成について詳細に説明する。 図3、図4、図5に示されているように、光源部100 は、ハウジング110、4個の半導体レーザ120A乃 至120日、4個のコリメータレンズ部130A乃至1 30D、2個のプリズム150A、150B、半導体レ ーザ保持部170、図略の半導体レーザ駆動回路などを 備えて構成されている。

【0011】半導体レーザ120A乃至120Dは、光 ビームを出射する図略の発光体と、この発光体を収容す る円筒状のケース122と、ケース122の外周面の下 部から外方に膨出されたフランジ部124と、ケース1 22の底部126から延出されたリード線128とを備 えている。ケース122の底部126と反対側の上部1 25には図略の窓部が設けられており、この窓部を介し て発光体からの光ビームが出射されるようになってい

30

温度ではそれぞれが出力する光ビームの波長が同一となるように構成されている。

【0012】ハウジング110は、底壁10の上面10 Aに取着された矩形板状のベース112と、ベース11 2の側縁部から立ち上げられた縦壁114と、ベース1 12の縦壁114と反対側の箇所に設けられたブロック 状の台座116と、縦壁114の台座116に臨む箇所 に設けられたレンズ保持部118と、縦壁114に設け られた半導体レーザ保持部170とを備えている。そして、上述したベース112、縦壁114、半導体レーザ 保持部170は、熱伝導率の良好な素材、例えば金属か ら形成された単一の部材によって構成されている。

【0013】半導体レーザ保持部170は、縦壁114 と、この縦壁114に設けられた収容孔部114A乃至 114Dとによって構成されている。すなわち、縦壁1 14には、各半導体レーザ120A乃至120Dを収容 する収容孔部114A乃至114Dが縦壁114の厚さ 方向に貫通して設けられている。収容孔部114A乃至 114 Dは、軸線方向に沿って延在する小径部114 A 1 乃至 1 1 4 D 1 と、段部 1 1 5 を介してこれら小径部 20 114A1乃至114D1に接続された大径部114A 2乃至114D2とから構成されている。また、小径部 114A1乃至114D1は各フランジ部124が挿入 可能な内径となるように構成され、大径部114A2乃 至114D2は各ケース122の外周面が挿入可能とな るように構成されている。そして、各半導体レーザ12 0 A乃至120Dは、上部125を前方にして各収容孔 部114A乃至114Dに挿入され、次述する取付板1 60と基板部121によってハウジング124が段部1 15に当て付けられた状態で、すなわちハウジング12 4と段部115が密接した状態で固定されるようになっ ている。つまり、上記構成によれば、半導体レーザ保持 部170は、各半導体レーザ120A乃至120Dのケ ース122が半導体レーザ保持部170を介して相互に 熱伝導される状態で各ケース122を保持するように構 成されている。

【0014】取付板160は、縦壁114の外側面114Eに着脱可能に設けられており、各半導体レーザ120A乃至120Dのリード線128が貫通される貫通孔が形成されている。そして、取付板160は、上記貫通孔に各半導体レーザ120A乃至120Dのリード線128が貫通された状態で縦壁114の外側面114Eに取り付けられている。この取付板160の縦壁114と反対側には、基板部121が保持されており、この基板部121は、各半導体レーザ120A乃至120Dのリード線128と接続され、図略の半導体レーザ回路から供給される駆動信号が各半導体レーザ120A乃至120Dに供給されるようになっている。各半導体レーザ120A乃至120Dに供給されるようになっている。各半導体レーザ120A乃至120Dは、リード線128が上記基板部121に接続されることで基板部121に固定されてい

る。この基板部121を保持する取付板160が縦壁114の外側面114Eに取り付けられることで、各ハウジング124が段部115に当て付けられるように構成されている。そして、半導体レーザ120A乃至120Dは、各収容孔部114A乃至114Dに収容され各ハウジング124が段部115に当て付けられることで、各光ビームLの光軸が縦壁114と直交し、かつ、互いに平行となるように保持されている。

【0015】各半導体レーザ120A乃至120Dの前 方には、各半導体レーザ120A乃至120Dに対応し てレンズ保持部118が設けられている。各レンズ保持 部118は、縦壁114およびベース112と一体的に 形成され、コリメータレンズ部130A乃至130Dを 各半導体レーザ120A乃至120Dに対応した位置に 保持している。各コリメータレンズ部130A乃至13 0 Dは、各半導体レーザ120A乃至120Dから出射 される光ビームしを平行光にするためのコリメータレン ズ130A1乃至130D1と、コリメータレンズ13 0A1乃至130D1を収容する鏡筒130A2乃至1 30D2と、これらの前方に設けられたスリット130 A3乃至130D3とを有している。レンズ保持部11 8は、各コリメータレンズ130A1乃至130D1と 各スリット130A3乃至130D3のそれぞれの光軸 が光ビームしの光軸と一致するように鏡筒130A2乃 至130D2を保持するように構成されている。鏡筒1 30A2乃至130D2は、レンズ保持部118に保持 された状態で、各コリメータレンズ130A1乃至13 0 D 1 をその光軸方向に移動可能に保持しており、コリ メータレンズ130A1乃至130D1の焦点調整がで きるように構成されている。

【0016】図5に示されているように、コリメータレンズ130A1、130D1はそれぞれの光軸が平面からみて一致し、鉛直方向に間隔をおいて平行をなすように位置している。コリメータレンズ130B1、130Cはそれぞれの光軸が平面からみてコリメータレンズ130A1、130D1の光軸を挟み、かつ、鉛直方向に間隔をおいて位置している。そして、コリメータレンズ130A1、130B1の光軸の鉛直方向の間隔と、コリメータレンズ130B1、130C1の鉛直方向の光軸の間隔と、コリメータレンズ130C1、130D1の鉛直方向の光軸の間隔とは同じ距離 t となるように構成されている。

【0017】プリズム150Aは台座116の上部に取着され、このプリズム150Aの上部にプリズム150Bが取着されている。プリズム150Aは、コリメータレンズ130B1の光軸を反射面150A1、150A2によって水平方向に90度ずつ反射させることによって、コリメータレンズ130A1、130D1の光軸と平面から見て一致するようにするものである。また、プリズム150B

は、コリメータレンズ130C1の光軸を反射面150B1、150B2によって水平方向に90度ずつ反射させることによって、コリメータレンズ130C1の光軸をコリメータレンズ130A1、130D1の光軸と平面から見て一致するようにするものである。したがって、各コリメータレンズ130A1乃至130D1の光軸は、平面から見て一致し、各光軸は等間隔(距離t)をおいて平行をなすように構成されている。このため、各コリメータレンズ130A1乃至130D1を通過した各半導体レーザ120A乃至130D1を通過した各半導体レーザ120A乃至130D1を通過した各半導体レーザ120A乃至130D1を通過した各半導体レーザ120A乃至130D1を通過した各半導体レーザ120A乃至120Dの光ビームしも上記と同様に平面から見て一致し、各光軸は等間隔(本例では距離t)をおいて平行をなして光源部100から出射されるようになっている。

【0018】図1に示されているように、シリンダレン ズ部200は、壁部10の上面10Aに取着されたベー ス210と、このベース部210から立設されたレンズ 保持部220と、レンズ保持部220によって保持され たシリンダレンズ230とを有している。シリンダレン ズ230は、光源部100から出射された各光ビームし を入射する入射面230Aと、入射した各光ビームLを 出射する出射面230Bとを有している。入射面230 Aは各光ビームしと直交する平面をなしている。一方、 出射面230Bは水平方向に延在する軸線を有する円筒 の外周面が4個鉛直方向に並べられた形状をなしてい る。上記各軸線は鉛直方向に等間隔 (本例では距離 t) をおいて互いに平行をなしている。したがって、鉛直方 向に等間隔(距離 t)で並んで入射面230Aに入射さ れた各光ビームしは、出射面230Bを構成する各円筒 の外周面の部分からそれぞれ鉛直方向に等間隔 (距離 t)をおいた状態で出射されるようになっている。この ため、各コリメータレンズ130A1乃至130D1に よって平行光となった各光ビームしは、シリンダレンズ 230を通過することで水平方向(主走査方向)は収束 されず、鉛直方向(副走査方向)にのみ収束されること になる。そして、シリンダレンズ230の焦点位置、す なわち各光ビームしが最も収束されて水平方向に延在す る線像となる位置は、後述するポリゴンミラー320の 反射面322の位置となるように設定されている。

【0019】ポリゴンミラー部300は、底部10の上面10Aに取着されたモータ部310と、モータ部310の鉛直方向に向けられた回転軸312に取着されたポリゴンミラー320とを有している。ポリゴンミラー320は、平面から見て6個の反射面322が正6角形をなすように設けられており、各反射面322は水平面に対して直交している。そして、各反射面322はそれぞれ単一の面を形成しており、この単一の面にシリンダレンズ230から出射された各光ビームしが入射するようになっている。図1において、モータ部310は、図略のモータ制御回路から入力される駆動信号によっておで反時計回転の方向に高速回転されるようになってお

り、これにより、各光ビームしは、紙面右方から左方に 向かう主走査方向に走査される。

【0020】第1 f θ レンズ400は、後述する第2、 第310レンズ500、600、ミラー部700と共に f θ レンズ部を構成しており、この f θ レンズ部はポリ ゴンミラー320によって主走査方向に走査される各光 ビームしを各感光ドラム20A乃至20D上に収束させ る作用を果たす。第1 f 0 レンズ400は、ポリゴンミ ラー320によって走査された各光ビームしを入射する ように構成されており、底壁10の上面10Aに図略の 保持部材を介して取着されている。第1 f 0 レンズ40 0は、単一の素材からなる単一の部材として構成されて いる。第1「θレンズ400は、半導体レーザ120Α 乃至120Dの各光ビームLが入射される入射面410 と、入射面410に入射された各光ビームしがそれぞれ 出射される出射面420を有している。出射面420 は、各光ビームしに対応して4つの光軸を有した形状を 呈しており、上記各光軸が鉛直方向に等間隔 (本例では 距離 t) をおいて互いに平行をなすように構成されてい る。したがって、鉛直方向に等間隔(距離 t)で並んで 入射面410に入射された各光ビームしは、出射面42 0からそれぞれ鉛直方向に等間隔(距離 t)をおいた状 態で出射されるようになっている。第1 f 0 レンズ40 0は、各光ビームLを主として鉛直方向(副走査方向) に収束させる作用を有し、水平方向(主走査方向)に収 東させる作用も有している。ここで、第1 f 0 レンズ4 00による光ビームしを水平方向に収束させる作用は、 鉛直方向に光ビームしを収束させる作用よりも弱くなる ように構成されている。

【0021】第2fのレンズ500は、第1fのレンズ400から出射された光ビームLが入射される入射面500Aに入射された光ビームLが出射される出射面500Bとを有し、底壁10の上面10Aに図略の保持部材を介して取着されている。第2fのレンズ500は、単一の素材からなる単一の部材で構成されており、各光ビームLの全てがこの単一の部材を通過するようになっている。第2fのレンズ500は、各光ビームLを水平方向(主走査方向)にのみ収束させ、鉛直方向(副走査方向)には収束させない作用を有している。

【0022】ミラー部700は、第2f0レンズ500から出射された各光ビームLを次述する第3f0レンズ600A乃至600Dに導くように構成されている。ミラー部700は、第1乃至第4ミラー群710、720、730、740から構成されている。第1ミラー群710は、半導体レーザ120Aの光ビームLを600Aに導く1個のミラー712から構成されている。第2ミラー群720は、半導体レーザ120Bの光ビームLをf0レンズ600Bに導く2個のミラー722、724から構成されている。第3

ミラー群 7 3 0 は、半導体レーザ 1 2 0 Cの光ビーム L を f 0 レンズ 6 0 0 C に導く 3 個のミラー 7 3 2、 7 3 4、 7 3 6 から構成されている。第 4 ミラー群 7 4 0 は、半導体レーザ 1 2 0 Dの光ビーム L を f 0 レンズ 6 0 0 D に導く 3 個のミラー 7 4 2、 7 4 4、 7 4 6 から構成されている。これら各ミラー 7 1 2、 7 2 2、 7 2 4、 7 3 2、 7 3 4、 7 3 6、 7 4 2、 7 4 4、 7 4 6 はそれぞれ光ビーム L の主走査方向にわたって延在して設けられており、図略の保持部材を介して底壁 1 0 の上面 1 0 A に取着されている。

【0023】第3 $f\theta$ レンズ600は、各光ビームLにそれぞれに対応して個別に設けられた $f\theta$ レンズ600 A乃至600 Dと、これら $f\theta$ レンズ600 A乃至60 ODをそれぞれ底壁10の上面10Aに取着する保持部材610A乃至610Dとを有している。第3 $f\theta$ レンズ600の $f\theta$ レンズ600A乃至600Dは、各光ビームLを主に副走査方向に収束させる作用を有し、水平方向(主走査方向)に収束させる作用も有している。ここで、各 $f\theta$ レンズ600A乃至600Dによる光ビームLを収束させる作用は、鉛直方向に光ビームLを収束 20させる作用よりも弱くなるように構成されている。

【0024】一方、底壁10には、各感光ドラム20A 乃至20Dの上部に臨む箇所に、各感光ドラム20A乃 至20Dの軸線と平行に、すなわち光ビームLの主走査 方向にわたって延在する開口12A乃至12Dが貫通し て設けられている。この開口12A乃至12Dの上面1 0A側の周縁部には保持部材610A乃至610Dが取 着され、これら保持部材610A乃至610Dによって 「θレンズ600A乃至600Dが保持されている。す なわち、f 0 レンズ600A乃至600Dは各光ビーム Lのそれぞれに対応した個別の箇所で光ビームLの主走 査方向にわたって延在している。そして、f0レンズ6 00A乃至600Dは、それぞれ光ビームしが入射され る入射面600A1乃至600D1と、これら入射面6 00A1乃至600D1に入射された各光ビームしが出 射される出射面600A2乃至600D2とを有してい る。

【0025】ここで、第1乃至第4ミラー群710、720、730、740と各f0レンズ600A乃至600Dとの配置関係について説明する。第1ミラー群710のミラー712は、第2f0レンズ500から水平方向に出射された光ビームLを90度下方に反射させて、f0レンズ600Aの入射面600A1に対して直交して入射させるように構成されている。第2ミラー群720のミラー722は、第2f0レンズ500から水平方向に出射された光ビームLを45度上方に反射させて、f00Bの入射面600B1に対して直交して入射させるように構成されている。第3ミラー群730のミラー7

【0026】第1、第3f0レンズ400、600の作用により各光ビームLを主に副走査方向に収束させ、第2f0レンズ500の作用により各光ビームLを主走査方向に収束させている。この結果、ポリゴンミラー220の反射面222の位置で水平方向に延在する線像となった各光ビームLは、この反射面222によって反射された後、上記第1乃至第3f0レンズ400、500、600の作用によって各感光ドラム20A乃至20Dの面の位置で主走査方向および副走査方向の両方向に収束され点像となるようになっている。

【0027】水平同期検知部800は、ミラー810と、受光センサ820とを有して構成されている。ミラー810は、感光ドラムのビーム主走査方向において、画像形成に寄与する走査範囲から外れた手前の所定位置に配設され、この所定位置に到達した光ビームしを受光センサ820へ反射させるように底壁10の上面10Aに取付部材812によって取着されている。受光センサ820は、第2f0レンズ500を通過する光ビームしのうちミラー810によって導かれた画像形成に寄与しない走査範囲の光ビームしを入射するように底壁10の上面10Aに取付部材822によって取着されている。受光センサ820から出力される受光信号に基いて各半導体レーザ120A乃至120Dの駆動信号を制御することで感光ドラム20A乃至20Dに対する主走査方向への書き込み動作の同期が取られるようになっている。

【0028】次に、上述のように構成されたマルチビーム光源走査装置1000の作用効果について説明する。 発光部100の半導体レーザ120A乃至120Dから出射された各光ビームしは、鉛直方向に間隔をおいて平行をなした状態でシリンダレンズ230に入射して副走査方向(鉛直方向)にのみ収束され、モータ部310によって高速回転されているボリゴンミラー320の各反射面322に到達する。

た光ビームLを45度下方に反射させて、10レンズ6 【0029】ポリゴンミラー320が高速回転すること 00Bの入射面600B1に対して直交して入射させる で各反射面322によって反射されて走査された各光ビように構成されている。第3ミラ一群730のミラー7 50 一ムLは、第110レンズ400に入射される。各光ビ

ームしは第1 「 0 レンズ4 0 0 の作用によって主に鉛直 方向(副走査方向)に収束されて第2 $f\theta$ レンズ500 に入射される。各光ビームしは、単一の素材から形成さ れた単一の部材から構成された第2 f θ レンズ500の 作用によってそれぞれ水平方向(主走査方向)にのみ収 束されて出射される。

【0030】そして、各光ビームしのうち、半導体レー ザ120Aから出射された光ビームしは、第1ミラー群 710によって第3 f θ レンズ600Aに導かれ主に副 走査方向に収束されてイエローに対応する感光ドラム2 OA上に点像として収束された状態で主走査方向に走査 される。半導体レーザ120Bから出射された光ビーム Lは、第2ミラー群720によって第3fθレンズ60 O Bに導かれ主に副走査方向に収束されてマゼンタに対 応する感光ドラム20B上に点像として収束された状態 で主走査方向に走査される。半導体レーザ120℃から 出射された光ビームしは、第3ミラー群730によって 第3f θレンズ600Cに導かれ主に副走査方向に収束 されてシアンに対応する感光ドラム20C上に点像とし て収束された状態で主走査方向に走査される。半導体レ ーザ120Dから出射された光ビームしは、第4ミラー 群740によって第3f0レンズ600Dに導かれ主に 副走査方向に収束されてブラックに対応する感光ドラム 20 D上に点像として収束された状態で主走査方向に走 査される。

【0031】また、第2f0レンズ500を通過する光 ビームLのうち画像形成に寄与しない走査範囲の光ビー ムしは、ミラー810によって受光センサ820に導か れ、この受光センサ820から出力される受光信号に基 いて各半導体レーザ120A乃至120Dの駆動信号が 制御されることで、感光ドラム20A乃至20Dに対す る主走査方向への書き込み動作の水平方向の同期が取ら れる。

【0032】そして、光源部100の各半導体レーザ1 20A乃至120Dがそれぞれ異なるタイミングで異な る時間駆動された場合、各半導体レーザ120A乃至1 20Dの発光部から発生した熱は、各ケース122から 各フランジ部124を介して各収容孔部114A乃至1 14Dの各段部115に伝導される。各段部115に伝 導された熱は、縦壁114に伝導されるが、この縦壁1 14は熱伝導率の良好な素材から形成された単一の部材 によって構成されているため、縦壁114の全体に伝導 される。このため、縦壁114はほぼ一様の温度とな り、縦壁114の温度は、各収容孔部114A乃至11 4 Dの各段部115から各半導体レーザ120A乃至1 20Dの各ケース122に伝導され、この結果、各半導 体レーザ120A乃至120Dの発光体はほぼ同一の温 度に保持される。これは、半導体レーザ保持部170 が、各半導体レーザ120A乃至120Dのケース12 2が半導体レーザ保持部170を介して相互に熱伝導さ 50 ある。

れる状態で各ケース122を保持するように構成されて いることによるものである。

【0033】したがって、各半導体レーザ114A乃至 114Dにおける温度差が防止されるので、各光ビーム Lを主走査方向に収束する第2 [θ レンズ 5 0 0 に入射 される各半導体レーザ114A乃至114Dからの各光 ビームしは互いの波長が同一となり、第2 f 0 レンズ5 00から出射される光ビームしの間で走査方向の位置ず れが生じることを防止することができる。この結果、従 来と違って、各感光ドラム上を走査する光ビームし間で 主走査方向の位置ずれが発生せず、各感光ドラムによっ て記録紙に印画される画像に色ずれが発生することを防 止できる。

【0034】なお、本実施の形態では、光源部100に 4 つの半導体レーザ120A乃至120Dを設け、4色 (イエロー、マゼンタ、シアン、ブラック) に対応した 4 つの光ビームLを出射させ、第1、第3 f 0 レンズ4 00、500によって4つの光ビームLをそれぞれ副走 査方向に収束させる構成としたが、本発明は光源と光ビ ームLの個数が4つである構成に限定されるものではな い。例えば、3つの光源のそれぞれによってイエロー、 マゼンタ、シアンの3色に対応した3つの光ビームしを 出射させ、第1、第3「0レンズ400、500によっ て3つの光ビームしをそれぞれ副走査方向に収束させる 構成とすることもできることはもちろんである。

[0035]

30

40

【発明の効果】以上の説明で明らかなように本発明は、 ハウジングと、複数の半導体レーザと、各半導体レーザ から導かれた各光ビームをそれぞれ複数の被照射対象物 に向けて走査する走査機構とを備え、各半導体レーザは それぞれ発光体とこれら発光体を個別に収容する複数の ケースとを備えるマルチビーム光源走査装置において、 複数のケースをハウジング上で保持する半導体レーザ保 持部が設けられ、半導体レーザ保持部は、複数の半導体 レーザのケースが半導体レーザ保持部を介して相互に熱 伝導される状態で各ケースを保持していることを特徴と する。そのため、各半導体レーザの発光部から発生し各 ケースに伝導された熱は半導体レーザ保持部を介して相 互に伝導されるため、半導体レーザ保持部によって保持 されている各半導体レーザの発光体はほぼ同一の温度に 保持される。これにより、各半導体レーザの温度差が防 止され各半導体レーザから出射される各光ビームは互い の波長が同一となるため、走査機構によって走査される 各光ビームの間で互いの波長が異なることに起因する主 走査方向の位置ずれの防止が可能となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態のマルチビーム光源走査装 置の構成を示す平面図である。

【図2】図1をAA線断面から見た状態を示す説明図で

【図3】光源部の構成を示す平面図である。

【図4】図3を矢印B方向から見た状態を示す説明図である。

【図5】図3を矢印C方向から見た状態を示す説明図である。

【符号の説明】

し 光ビーム

20A乃至20D 感光ドラム

100 光源部

110 ハウジング

114 縦壁

114A乃至114D 収容孔部

120A乃至120D 半導体レーザ

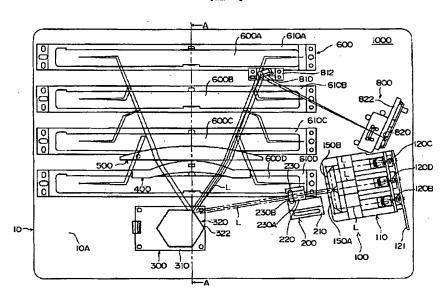
14

122 ケース

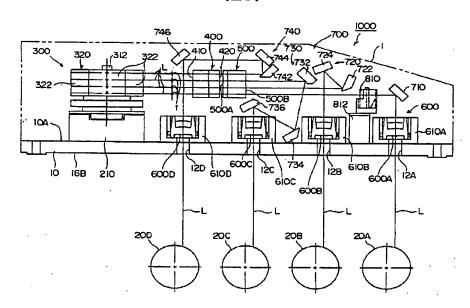
170 半導体レーザ保持部

1000 マルチビーム光源走査装置

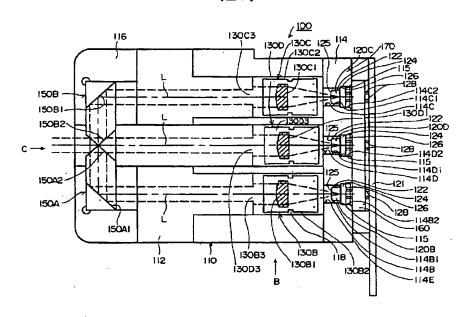
【図1】



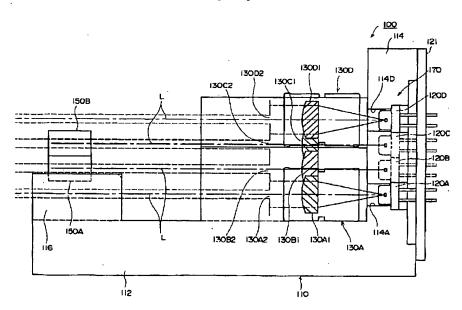
【図2】



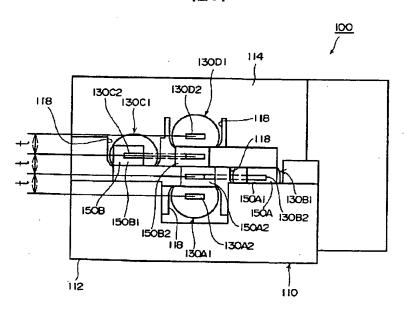
【図3】



【図4】



[図5]



フロントページの続き

(72)発明者 三ヶ尻 晋

東京都板橋区前野町2丁目36番9号 旭光学工業株式会社内

F ターム(参考) 2C362 AA09 AA43 AA44 AA46 AA60 BA51 BA52 BA86 CA22 CA39 DA33

> 2H045 AA01 AA52 BA24 CA63 CA82 CA98 DA02 DA04